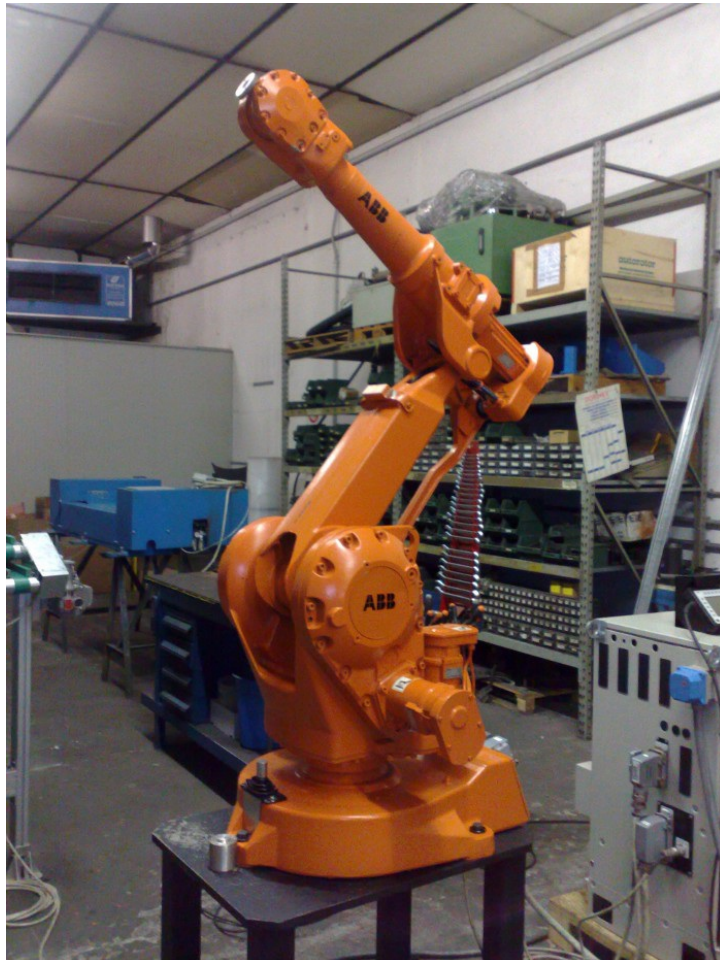


**Robot ABB IRB 2400-16, anno 2001 / Robot ABB IRB 2400-16,
year 2003**



- Marca/make ABB
- Modello/type IRB 2400 Antropomorfo
- 6 assi interpolati/interpolated axes
- Portata al polso/wrist capacity 16 Kg
- Raggio campo di lavoro/working area radius 1550 mm
- Controllo/control M 2000
- Tastiera di programmazione/programming keyboard
- Cavi di collegamento/connection cables
- Ore di accensione e di lavoro/working hours 3000 aprox
- Anno/year 2001 CE

